

Le scanner 3D ciclop a été acheté en kit complet chez BQ.

Le site expliquant en anglais l'installation d'Horus est là:

<https://github.com/bq/horus/tree/master#installation> Pour l'installation des logiciels nécessaires sous Linux (pour nous c'est linuxmint, mais cela devrait marcher avec n'importe quel dérivé de Debian), la page d'explication en anglais: <https://github.com/bq/horus/blob/master/doc/installation/ubuntu.md> que l'on traduit rapidement ici:

## Installation ligne de commande:

Il faut rajouter dans les sources de logiciels de Horus `sudo add-apt-repository ppa:bqopensource/opencv` `sudo add-apt-repository ppa:bqopensource/horus`

Mettre à jour `sudo apt-get update`

Installer Horus `sudo apt-get install horus`

Si vous n'avez pas les permissions pour accéder aux ports série, où dans le doute: `sudo usermod -a -G dialout $USER`

Attention, dans linuxmint, il faut bien vérifier que OpenCV est à jour dans le gestionnaire de mises à jour ou la webcam du scanner ne sera pas détectée.

## Installation graphique

Dans le gestionnaire de logiciels, dans le menu Edition choisissez Source de logiciels

Les étapes pour un scan sont:

- scan à proprement parler avec Horus (plusieurs scans du même objet placé différemment peuvent être nécessaires)
- ouverture des fichiers PLY créés avec Meshlab
- nettoyage dans Meshlab
- création des normales des points dans meshlab
- le cas échéant, recollage des différents scans
- création des faces

From:

<https://wiki.chantierlibre.org/> - **Wiki de Chantier Libre**

Permanent link:

<https://wiki.chantierlibre.org/machines:ciclop?rev=1438955567>

Last update: **2017/12/21 19:13**

